

ANLEITUNG ZUM INSTALLATION UND VERWENDUNG

ST40M2V2P - Einachsige Solar Sonnenfolger





1 pcs M12 x 90mm



1 pcs M10 x 50mm



5 pcs M8 x 110mm



4 pcs M8 x 80mm



4 pcs M8 x 50mm



1 pcs



6 pcs M8 x 14mm



8 pcs M12 x 20mm



12 pcs M6 x 12mm



15 pcs M8



1 pcs M12



9 pcs M8



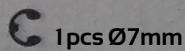
4 pcs M8 x 40mm



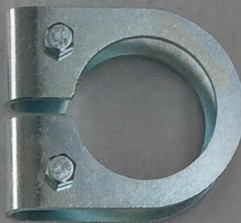
4 pcs M8 x 30mm



2 pcs M12



1 pcs Ø7mm



1 pcs



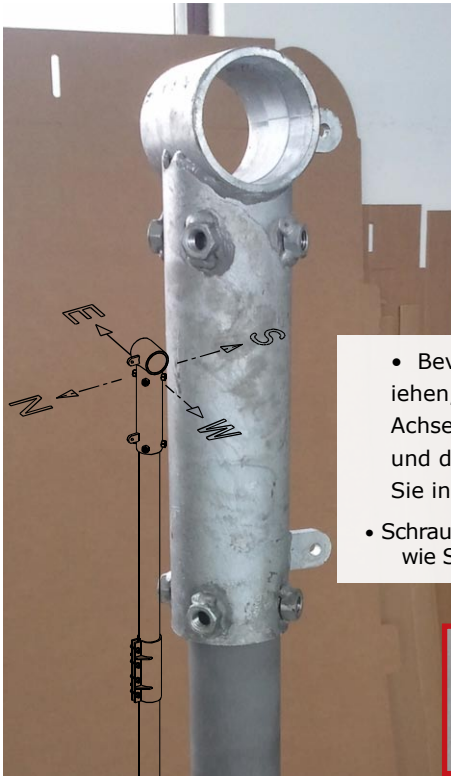
8 pcs



4 pcs

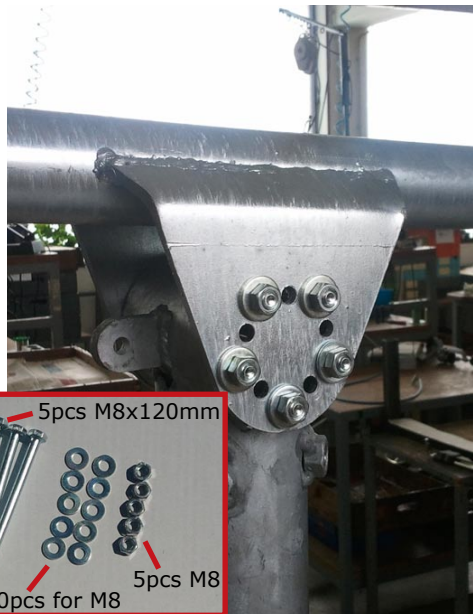
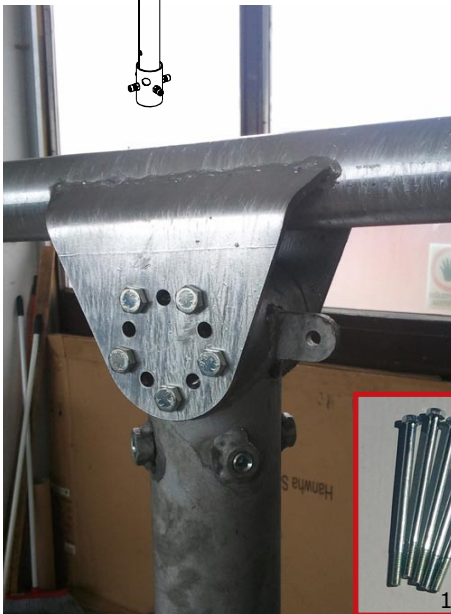


2 pcs

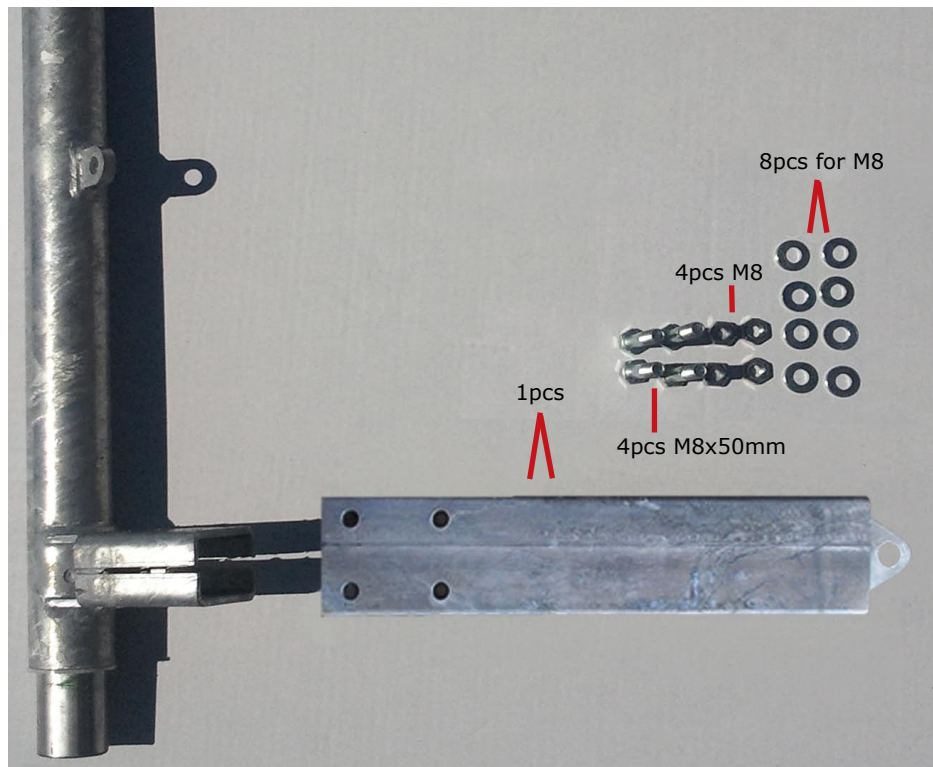


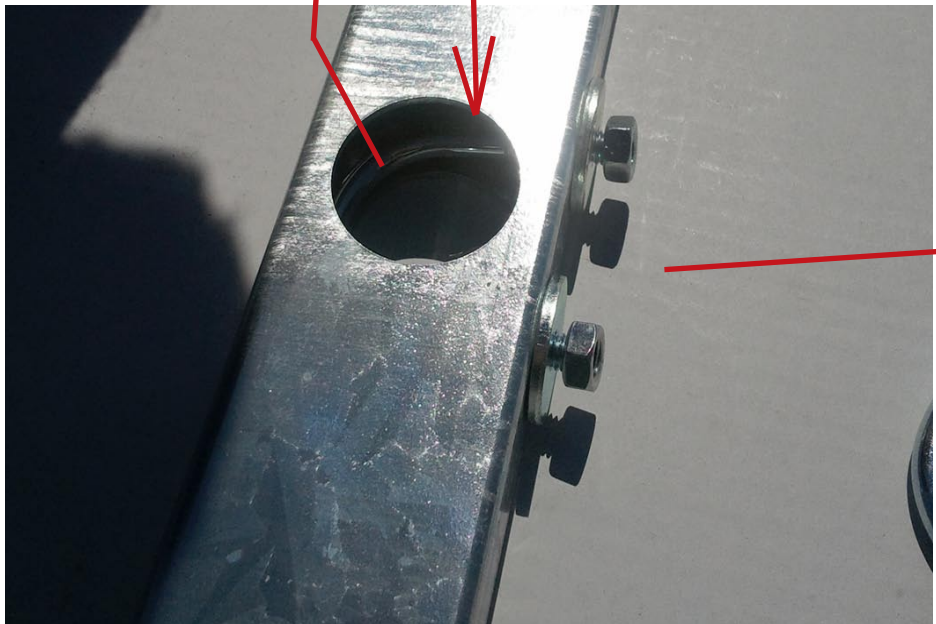
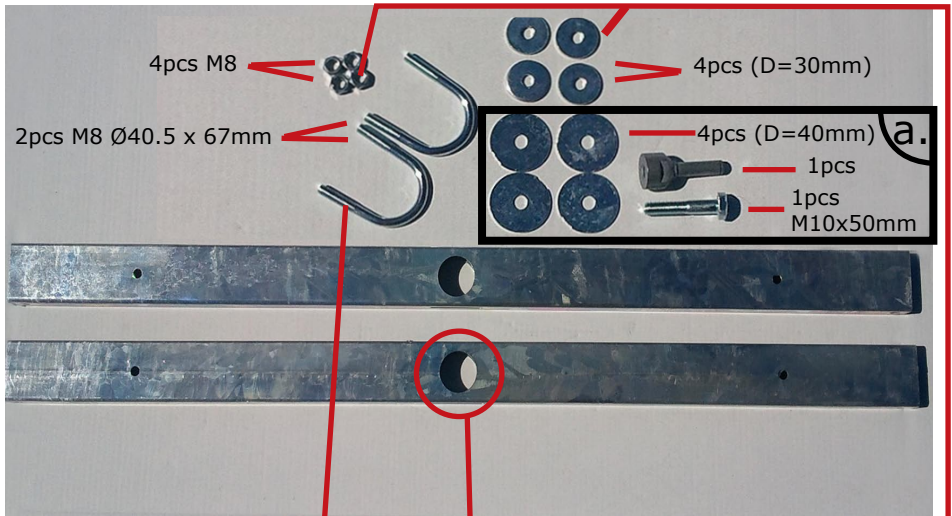
- Bevor Sie die Schrauben festziehen, richten Sie die vertikale Achse von der Ost – West Seite und der Nord – Süd Seite aus wie Sie in der Abbildung sehen können
- Schrauben Sie die Schraube in das Loch, wie Sie auf dem Bild sehen können

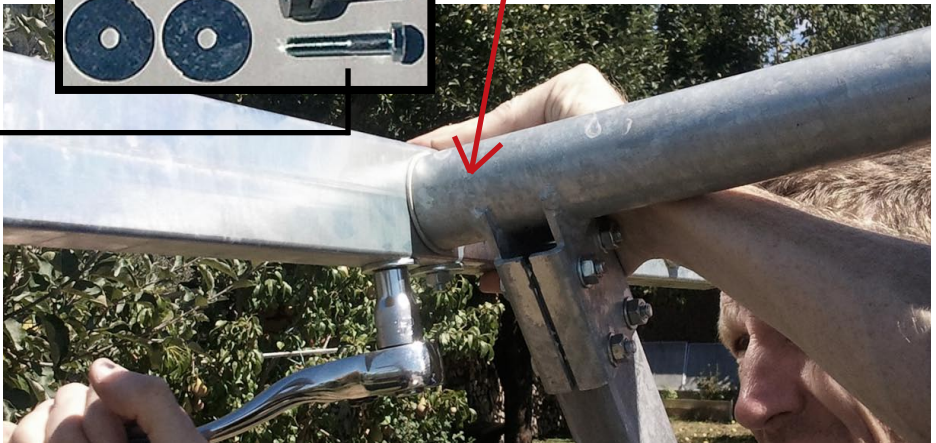
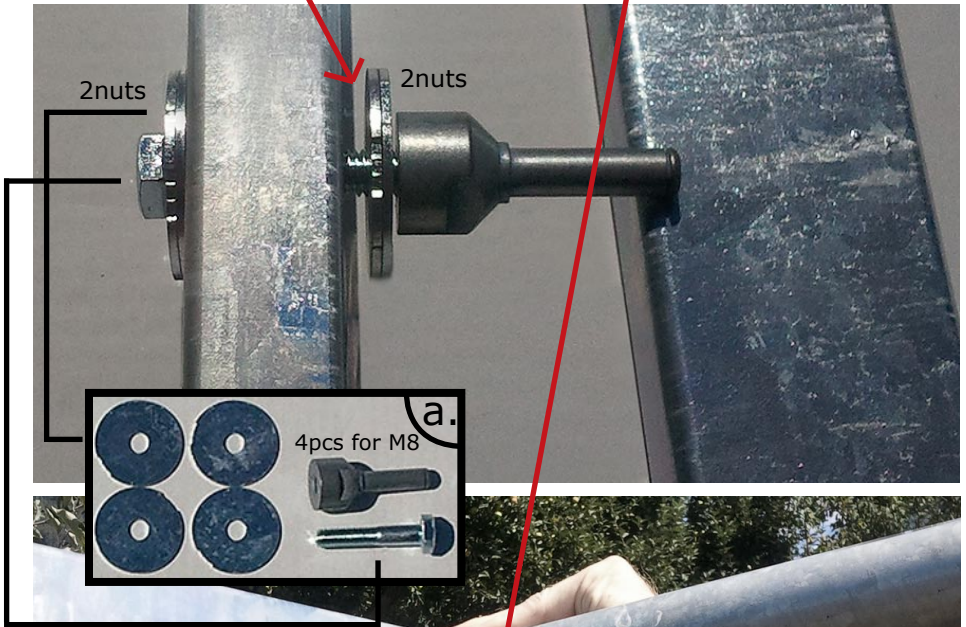
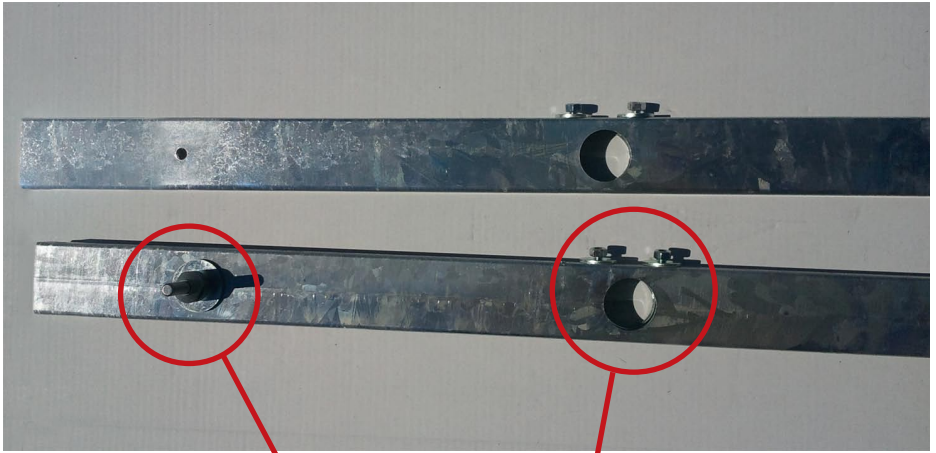
8pcs (M12x20mm)





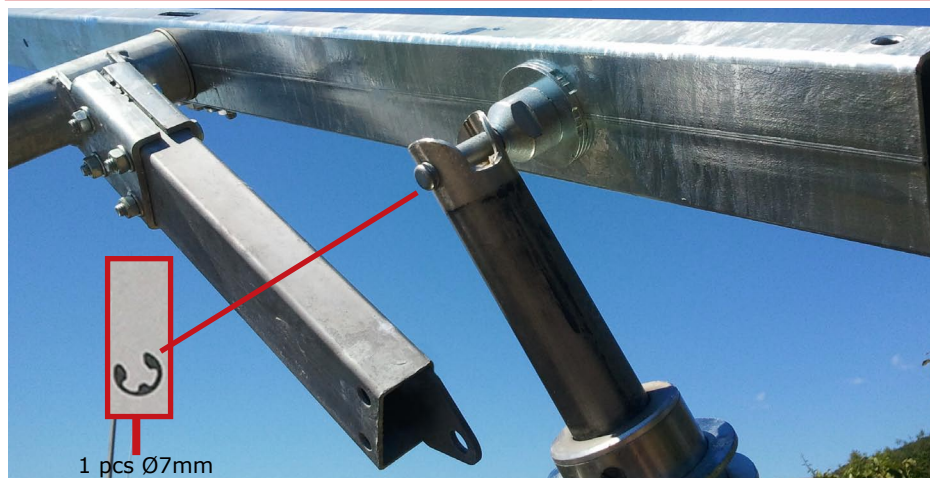


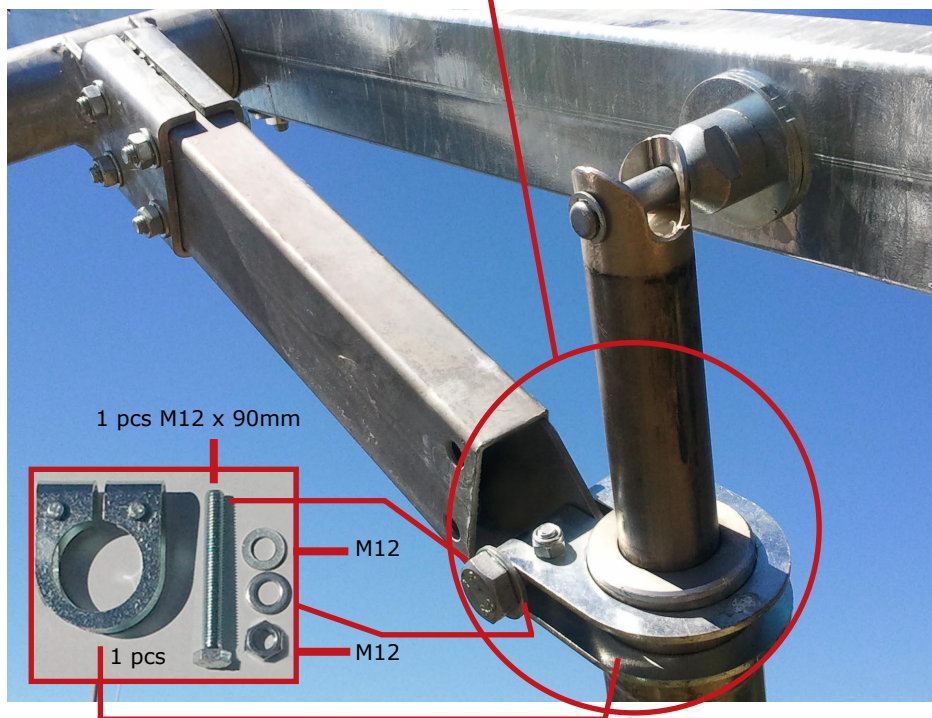
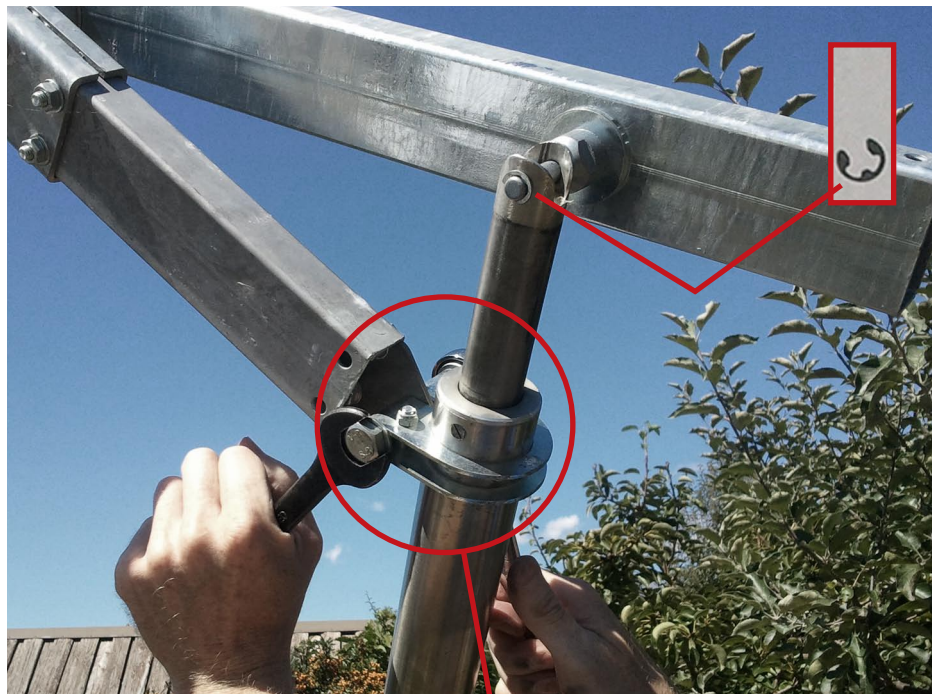


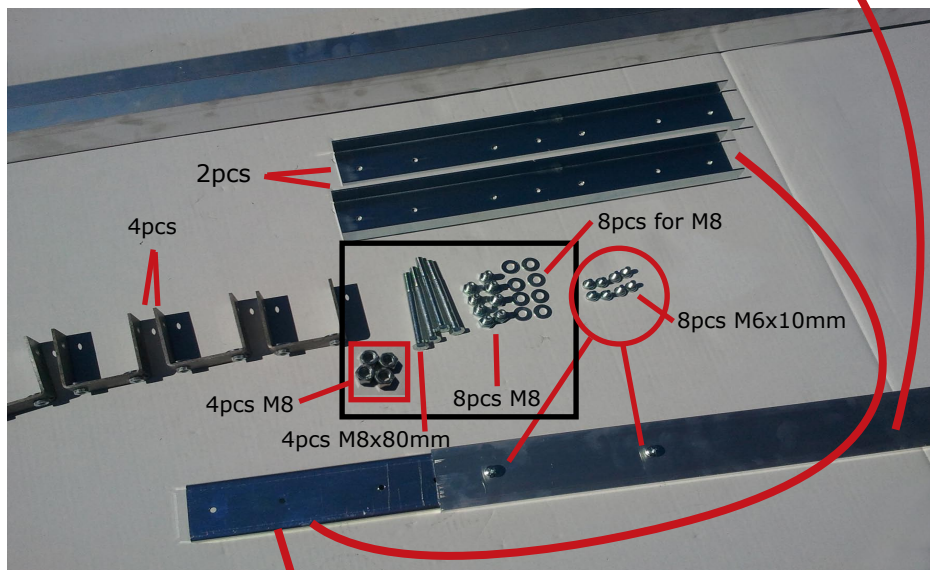


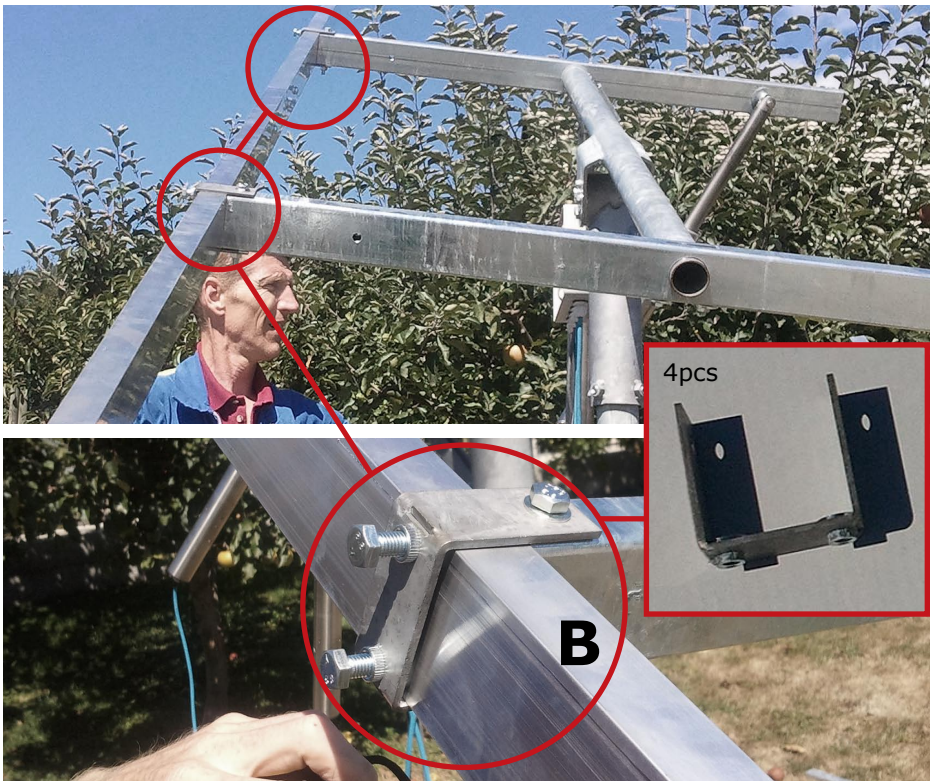
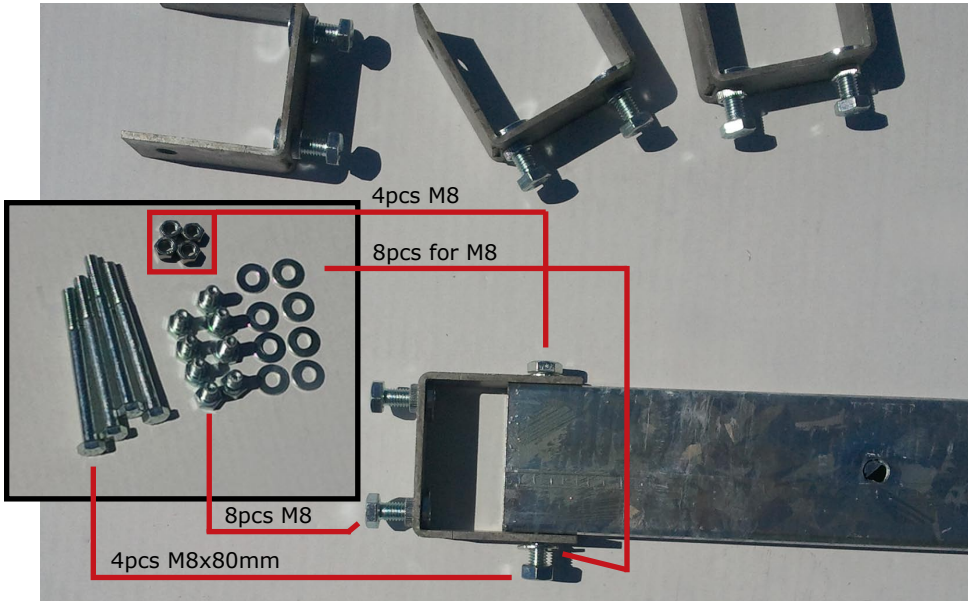


- Gehen Sie sicher, dass beide Arme komplett parallel zueinander sind

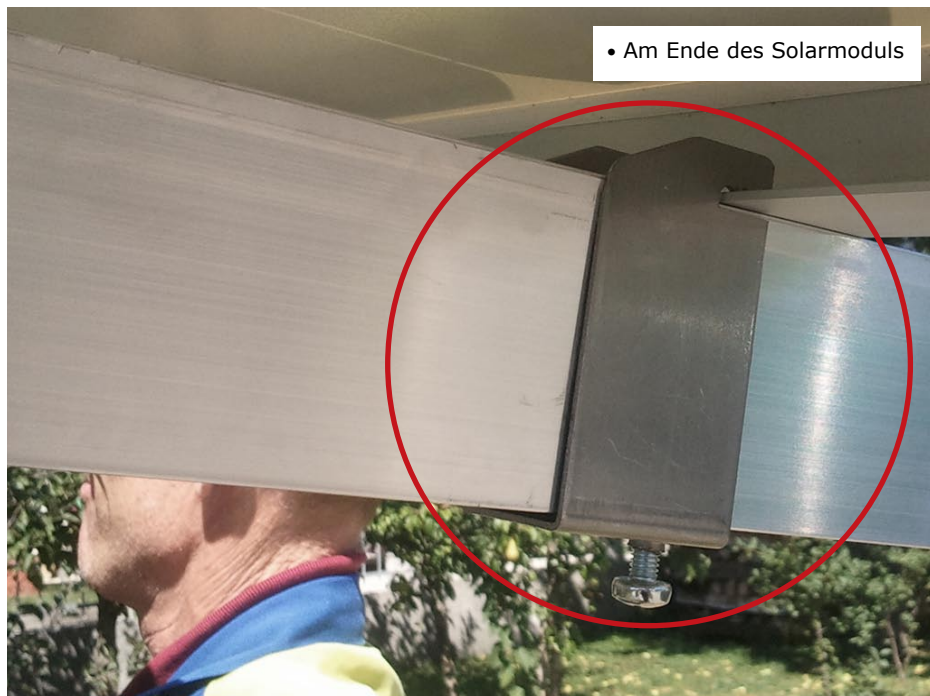
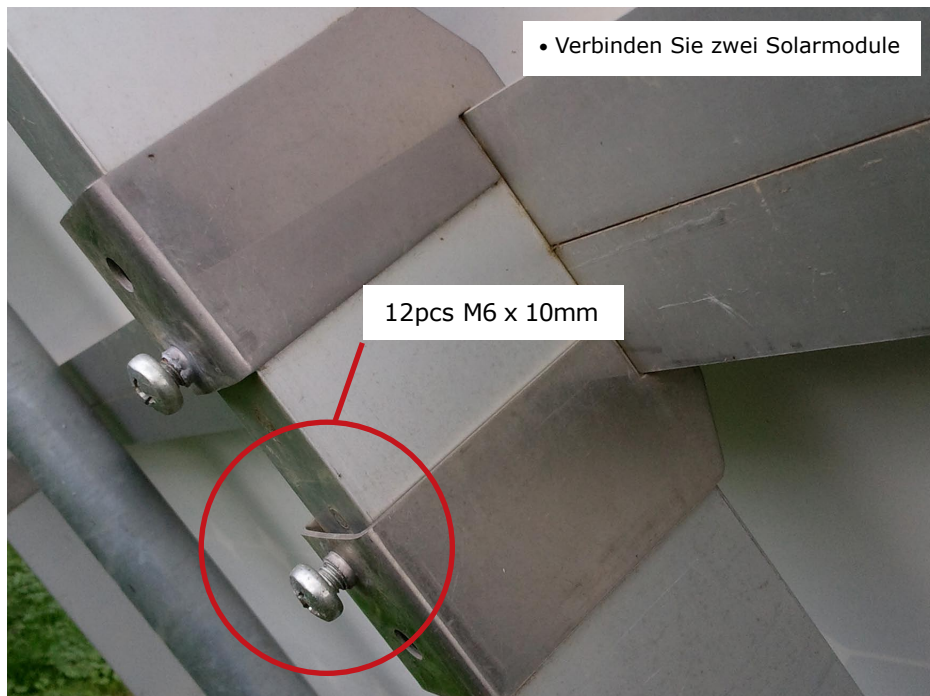














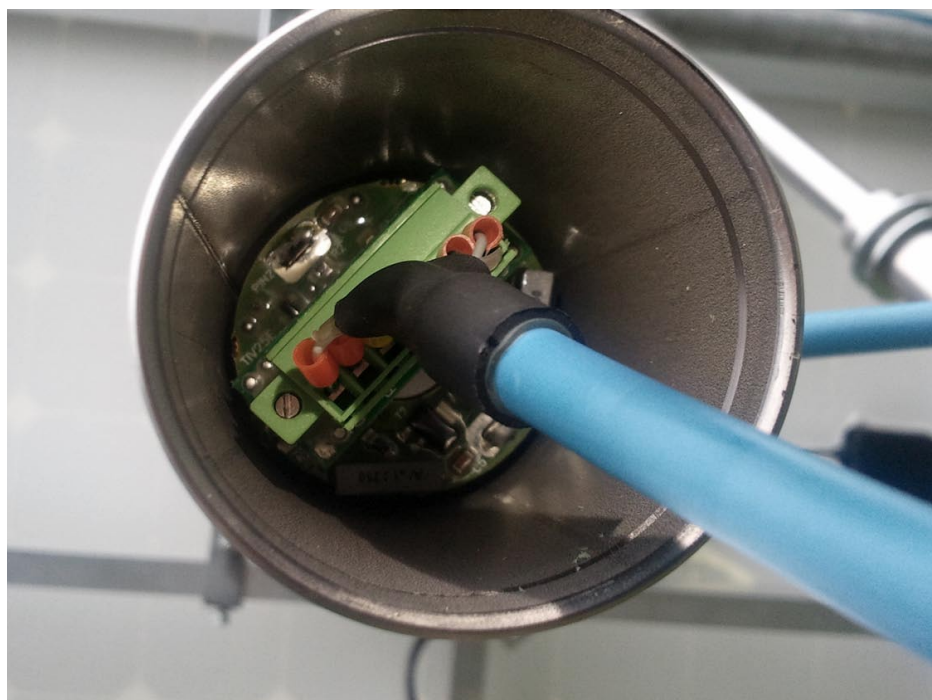


Wie die Motor-Box angeschlossen wird!

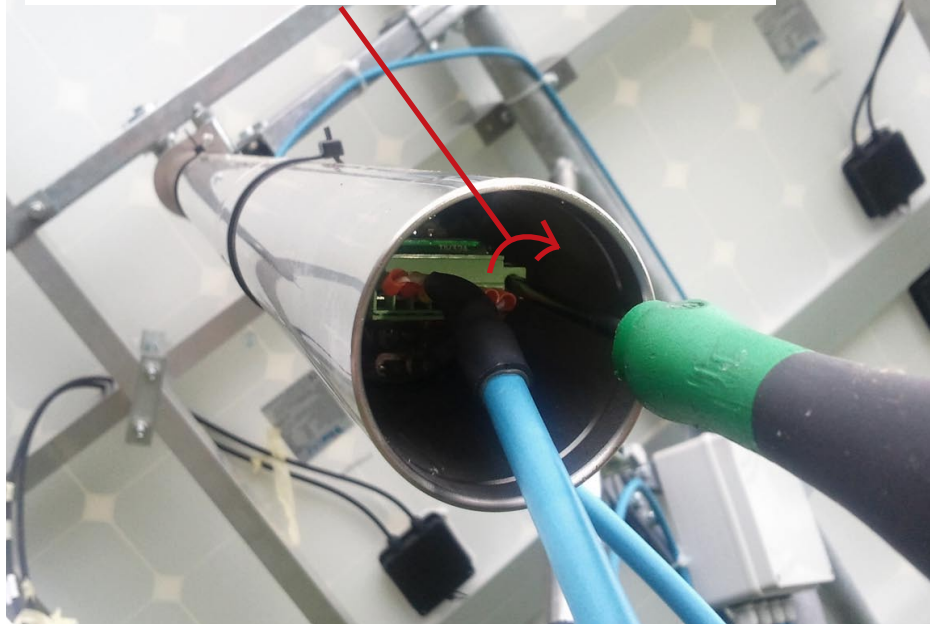


Zwei Schrauben sind bereits im Verbindungsstück integriert





Ziehen Sie die Schrauben wie auf dem Bild gezeigt wird an

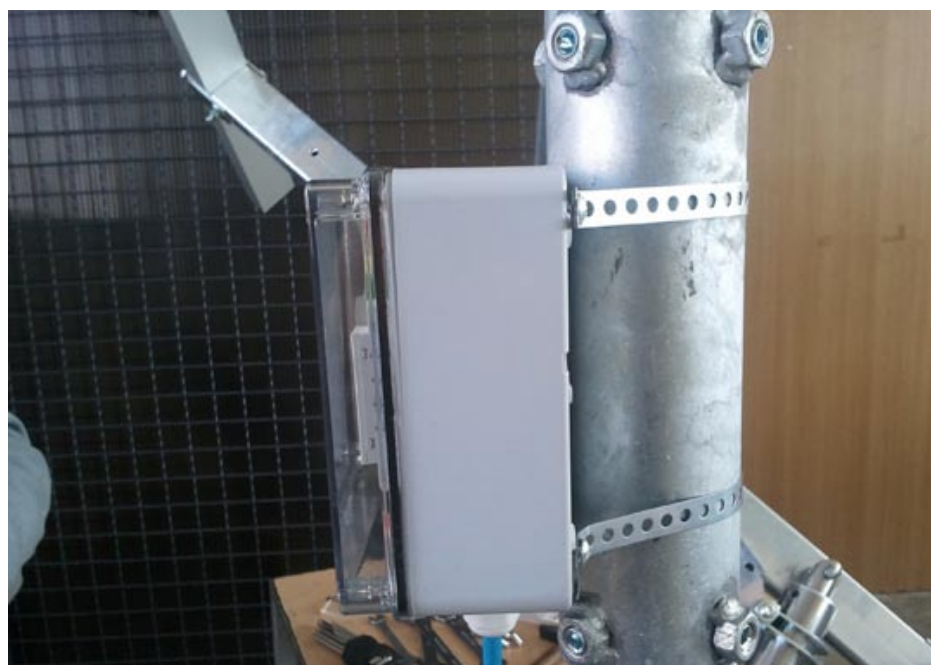




Benutzen Sie Kabelbinder wie auf dem Bild gezeigt wird.

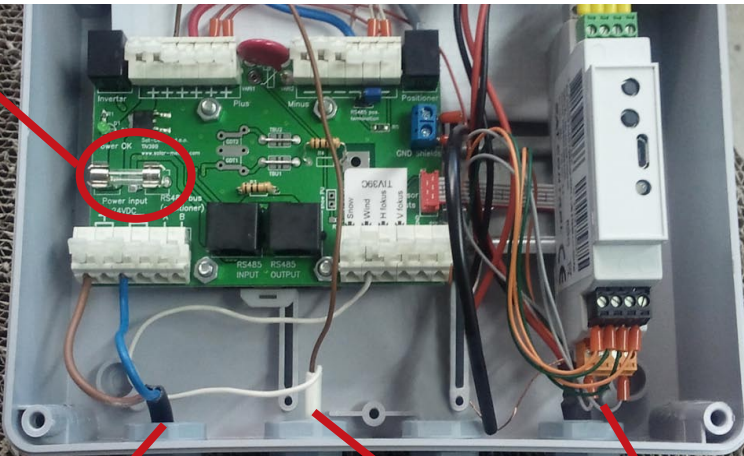








Bevor Sie die Anschlussdose verkabeln, entfernen Sie die **transparente Sicherung**, sodass sich der Indikator auf der Anschlussplatine ausschaltet.

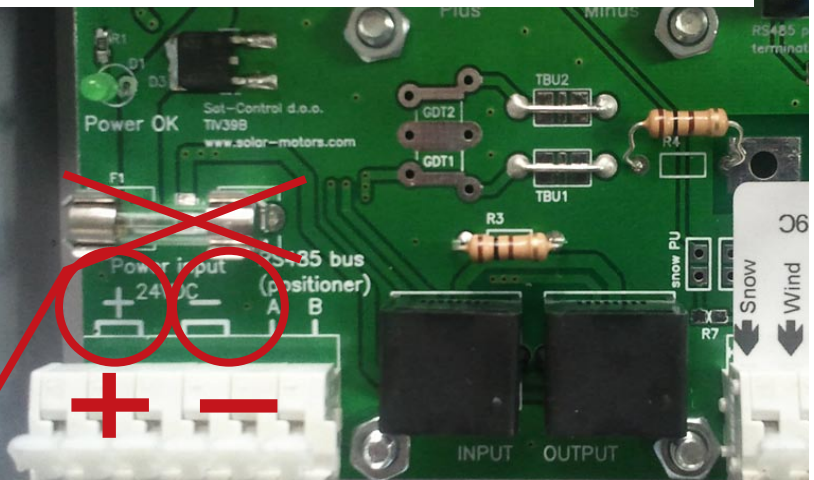


Energie (Strom) versorgung

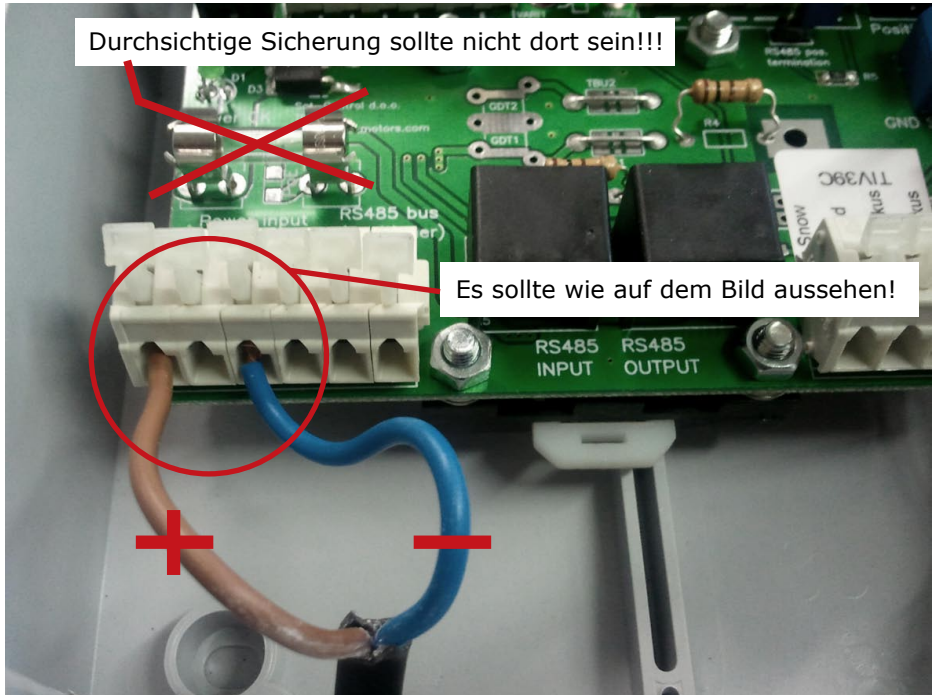
wind sensor

motor leitung

Bevor Sie die Stromverbindung anschließen, gehen Sie sicher das Plus und Minus richtig angeschlossen sind. Verbinden Sie das Plus Kabel mit dem Plus Anschluss und das Minus Kabel mit dem Minus Anschluss!



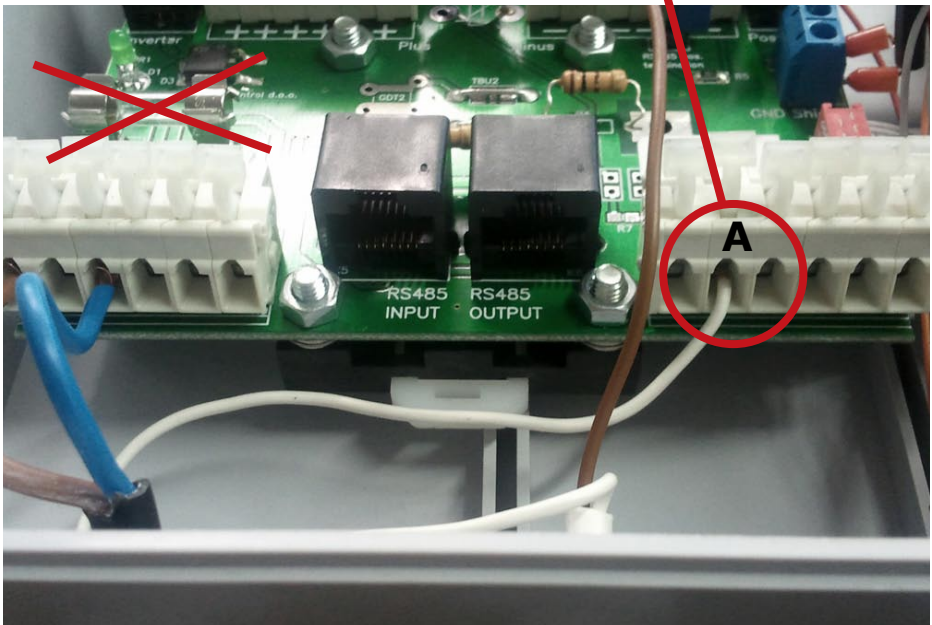
Durchsichtige Sicherung sollte nicht dort sein!!!



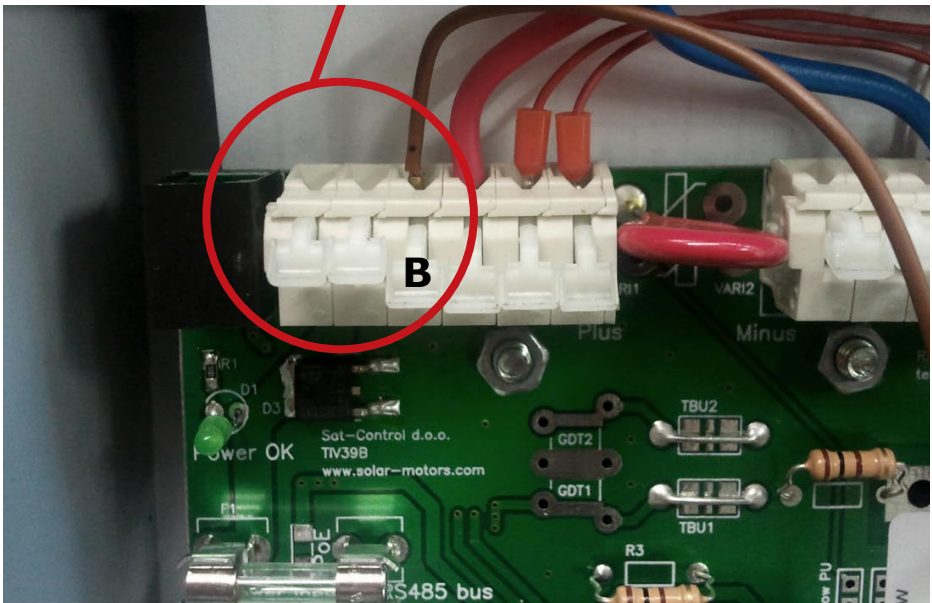
Der Wind Sensor muss mit dem Wind Sensor Anschluss verbunden werden.

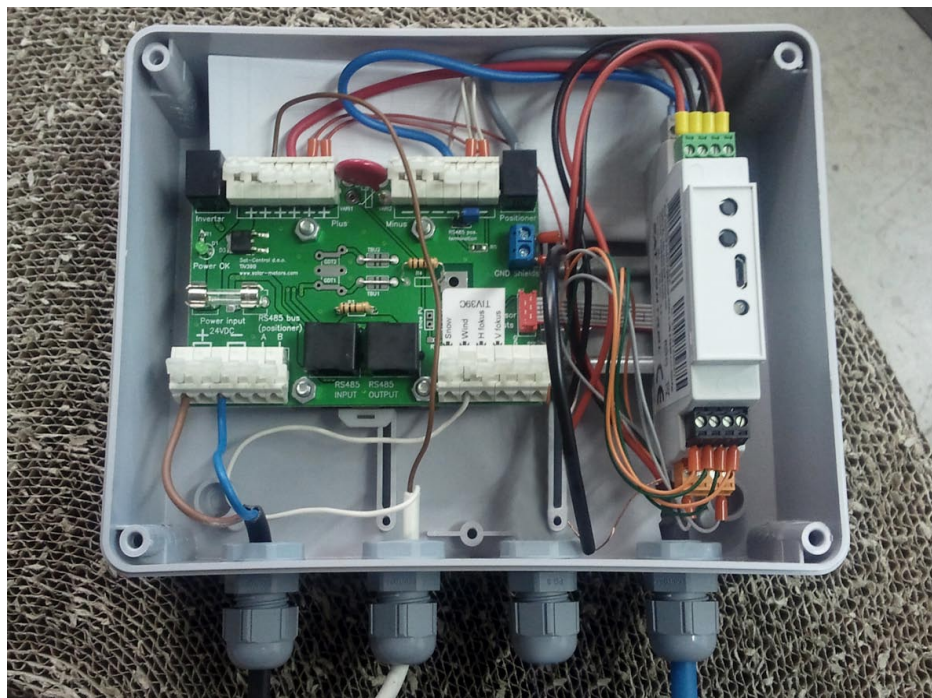


Verbinden Sie das weiße Kabel mit dem Anschluss für den Wind Sensor.



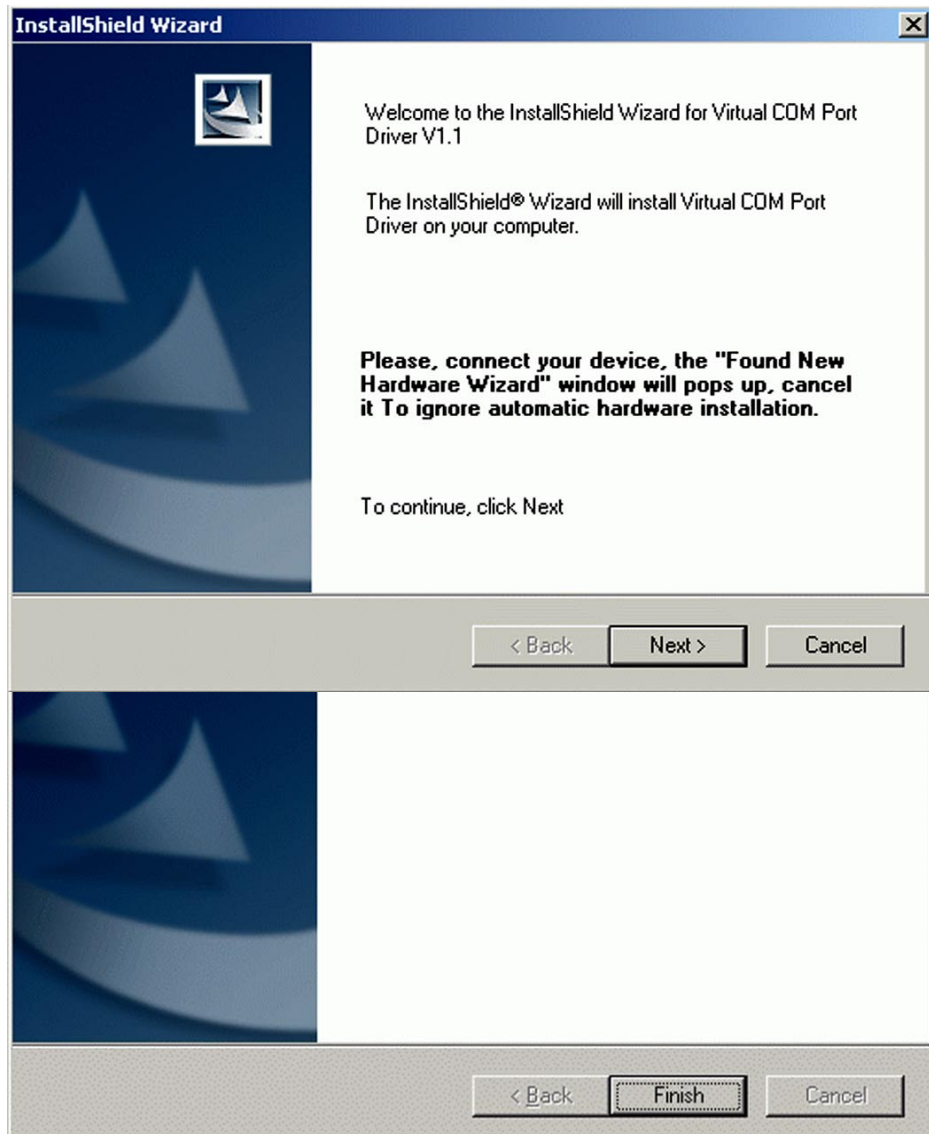
Verbinden Sie das braune Kabel mit dem Plus Pol, wie Sie auf dem Bild sehen können.



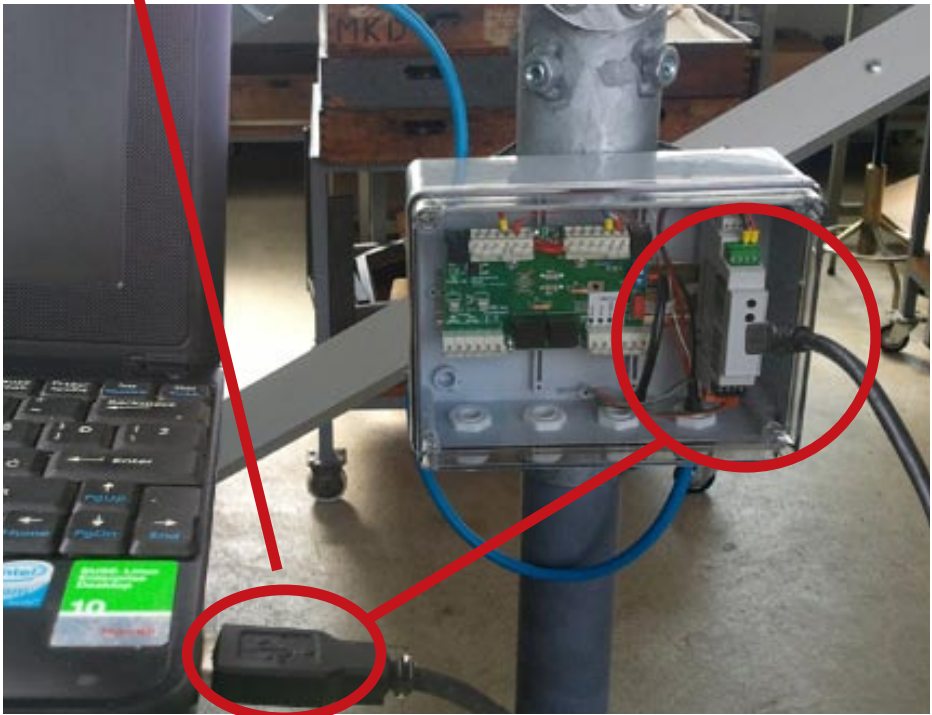


Erste Verbindung Ihres Trackers mit Ihrem PC über USB-Treiber Installation.

- Bevor Sie die Verbindung über ein USB-Kabel herstellen, starten Sie die VCPDriver_V1.1_Setup.exe Datei, welche Sie in dem Archiv finden können. Klicken Sie auf **>>Next<<** und dann auf **>>Finish<<**. Beachten Sie, dass Sie diese Datei als Administrator ausführen müssen um den Treiber zu installieren.



- Verbinden Sie nun Ihren PC mit dem Tracker, benutzen Sie dafür das beiliegende USB-Kabel. Benutzen Sie dafür einen USB-Anschluss an Ihrem Computer.



- Der PC benötigt nun die vorher abgeschlossene Treiber Installation.



- Wenn das nächste Fenster sich öffnet, klicken Sie auf **No, not this time** und dann auf **Install the software automatically**



Found New Hardware Wizard



Welcome to the Found New Hardware Wizard

Windows will search for current and updated software by looking on your computer, on the hardware installation CD, or on the Windows Update Web site (with your permission).

[Read our privacy policy](#)

Can Windows connect to Windows Update to search for software?

- ☐ Yes, this time only
- ☐ Yes, now and every time I connect a device
- ☒ No, not this time

Click Next to continue.

< Back

Next >

Cancel

Found New Hardware Wizard



This wizard helps you install software for:

STM Virtual COM Port



If your hardware came with an installation CD or floppy disk, insert it now.

What do you want the wizard to do?

- ☒ Install the software automatically (Recommended)
- ☐ Install from a list or specific location (Advanced)

Click Next to continue.

< Back

Next >

Cancel

- Wenn nun das nächste Fenster sich öffnet, klicken Sie auf **Continue Anyway** und am Ende auf **Finish**



- Notieren Sie sich den COM port. Sie werden diesen Benötigen um Ihren Tracker mit Helios Analytics zu verbinden.

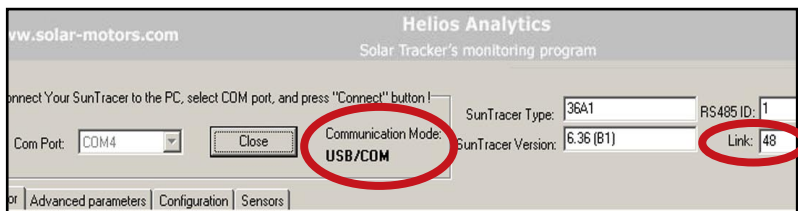
Wie stelle ich Helios Analytics ein

Starten Sie die Helios Analytics.exe aus dem Helios Analytics Ordner.

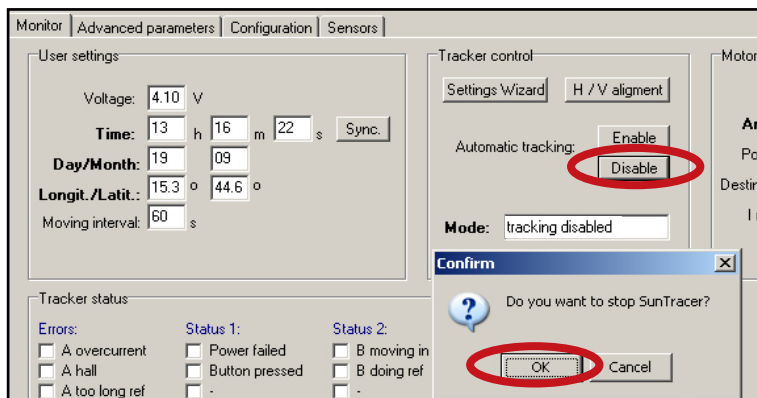
1. Wählen Sie nun den COM Port und drücken Sie dann auf den "Open" Button.

Beachten Sie: Sie müssen den USB (VCP) Treiber installiert haben.

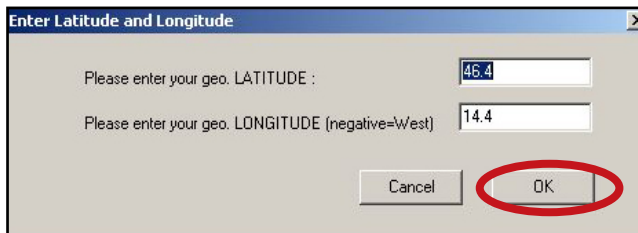
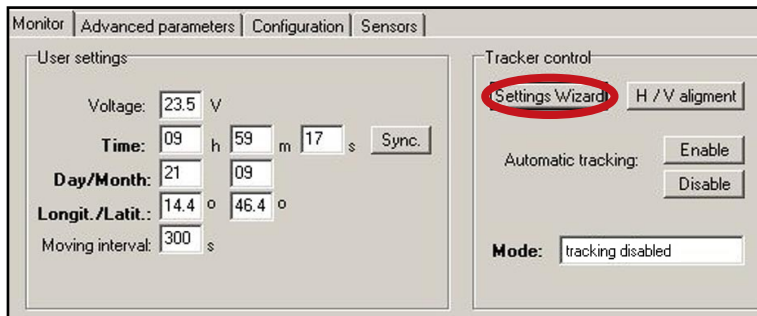
2. Nun können Sie den "Communication Mode" und die "Link number" einsehen.



3. Deaktivieren (Disable) Sie die Tracker-Kontrolle und drücken Sie den "OK" Button.



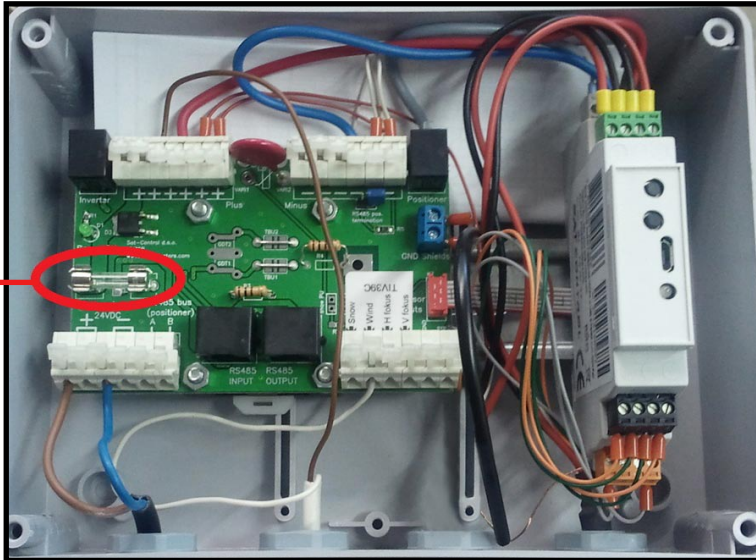
4. Klicken Sie den "Setting Wizard" Button und dann den „OK“ Button.



5. Einstellung des Referenzpunktes.

WARNUNG: Bevor Sie mit diesem Schritt beginnen, stellen Sie sicher, dass alle Verbinder, Kabel und Schrauben in der Anschlussdose und am Motor angeschlossen und festgezogen sind! Falls dies nicht der Fall ist, können alle weiteren Schritte zu ernsthaften Schäden am Nachführungssystem führen!

Stecken Sie die transparente Sicherung wieder in den vorgesehenen Platz, sodass der Indikator auf der Anschlussplatine sich wieder einschaltet.



Klicken Sie auf "Do reference A" und bestätigen Sie. Sie können dann fortfahren, wenn der Motor stoppt und die Position die selbe ist wie unter dem Parameter „min range A“ unter dem Register „Advanced parameters“.

Motor view		MOTOR A:		MOTOR B:		PRESET POSITIONS:	
						(see menu: settings/ angle settings)	
Angle A:	-35.9 °	Angle B:	56.9 °				
Position A:	62952 i	Position B:	156815 i	Wind			
Destination A:	62912 i	Destination B:	156814 i	Snow			
I motor A:	0.00 A	I motor B:	0.00 A	Emerg.			
Do reference A		Do reference B					

Wichtiger Hinweis: Der Motor fährt zuerst voll in und geht dann wieder auf die Position "min range A/B". Prüfen Sie nun bitte ob die Position des Motors „O“ ist (oder überprüfen Sie „min range A/B“ falls die position nicht gleich „O“ ist) wenn der Motor gestoppt hat. Wenn es in diesem Fall nicht „O“ ist, kontaktieren Sie uns bitte.

Für weitere Informationen, siehe bitte Helios Analytics Bedienungsanleitung.

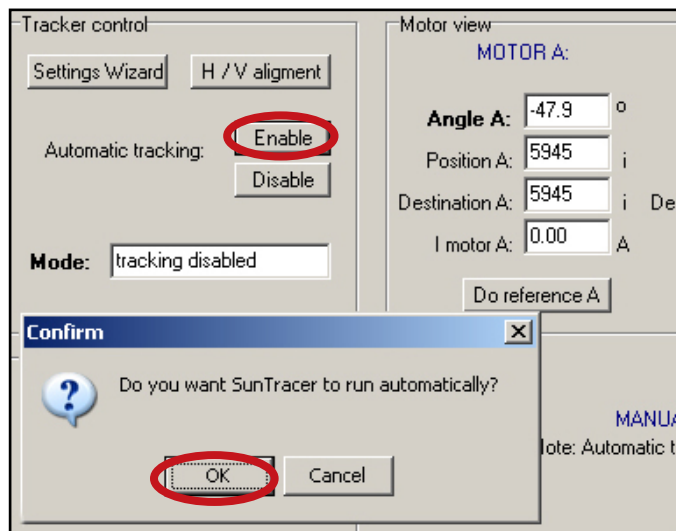
6. Klicken Sie die "H/V alignment" Taste und dann auf "OK".

Beachten Sie: Falls sich nichts geändert hat, klicken Sie auf den "Clear" Button.

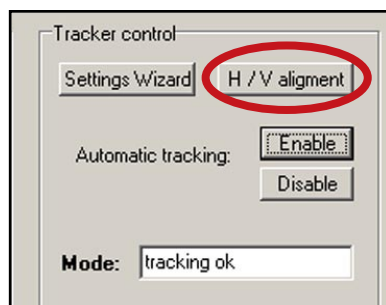
H/V alignment: Justiert die Motore zu der totalen Horizontalen Position.



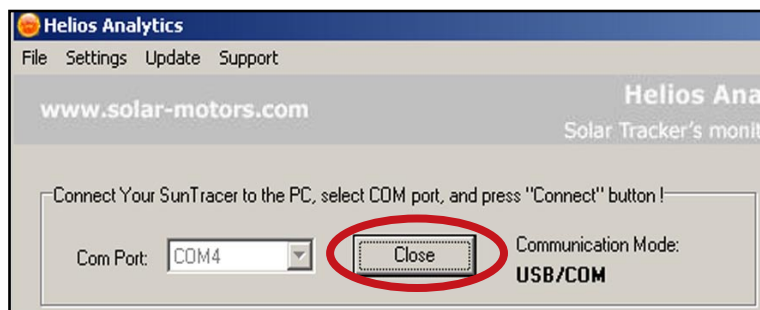
7. Aktivieren Sie die automatische Verfolgung und drücken Sie "OK" Button.



In dem Mode-Feld werden Sie die Worte "tracking ok" sehen.



8. Drücken Sie den „Close“ Button.



DECLARATION OF CONFORMITY
according to ISO/IEC Guide 22 and EN 45014

Company/Manufacturer's Name: Sat Control d.o.o.

Address: Poženik 10, SI-4207 Cerklje, Slovenia / EU

declares under its sole responsibility, that the product

Product name: Solar Tracker

Model number: ST44M2V4P, ST44M2V3P, ST44M2V2P, ST40M2V3P, ST40M2V2P

Product options: (+) All

conforms to the following directives and/or standards

- EN 55013 :97 +A12 :97 +A13 :97 +A14 :00
- EN 55020 :95 +A11 :97 +A12 :00 +A13 :00 +A14 :00
- EN61000-3-3 :97
- SIST EN 61000-3-2 :97 +A1 :99 +A2 :00
- IEC 60065 :98

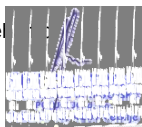
Supplementary Information:

The product herewith complies with the requirements of the following Directives and carries the CE-marking accordingly:

- the Electromagnetic compatibility (EMC) directive 89/336/EEC
- Low voltage equipment directive 73/23/EEC



Signed for and on behalf of
Director of
Sat Control d.o.o.
Bogdan Bolka



Place and date of issue

Cerklje, 1st June 2010

(name, function) (signature, stamp)



027-2310

Sat Control d.o.o., Poženik 10, 4207 Cerklje, SLOVENIA

Phone: +386 4 281 62 00, Fax. +386 4 281 62 13, www.solar-motors.com, info@solar-motors.com